

Droites et Systèmes

MatheX

3 septembre 2020



1. Equation réduite

Propriété 1 : (équation réduite d'une droite)

Soit un repère du plan et une droite d non parallèle à l'axe des ordonnées.

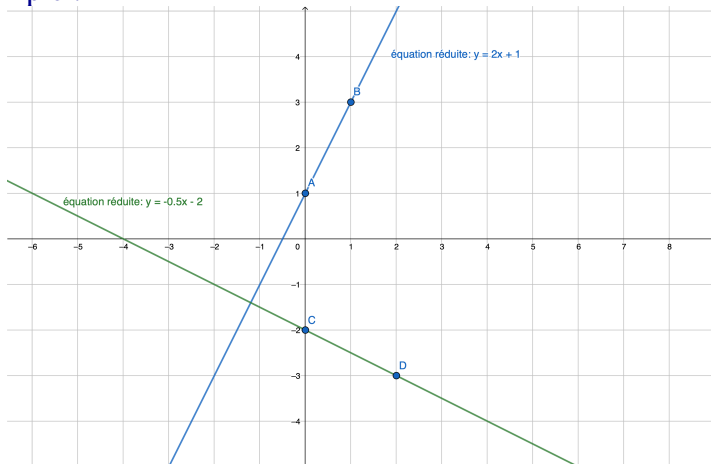
Les coordonnées de tous les points $M(x; y)$ de d vérifient l'équation réduite de d qui est de la forme :

$$y = mx + p$$

m est le coefficient directeur de la droite (la pente)

p est l'ordonnée à l'origine

Exemple :



<https://www.geogebra.org/geometry/xszgpf2>

Propriété 2 : (coefficient directeur et accroissements)

Soit une droite d d'équation réduite : $y = mx + p$

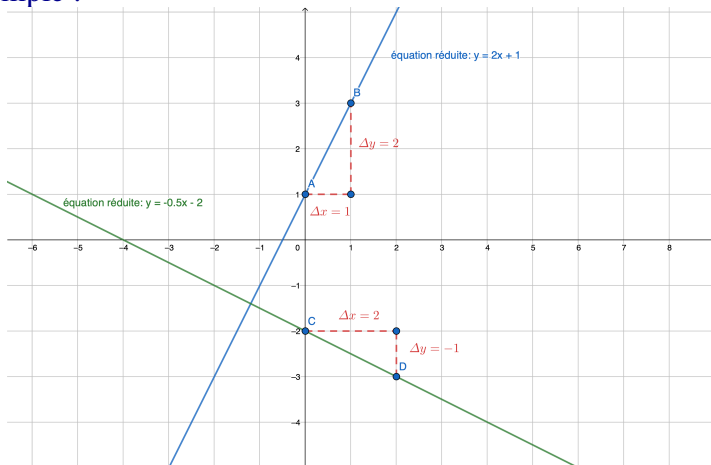
Soit deux points de d : $A(x_A ; y_A)$ et $B(x_B ; y_B)$

Le coefficient directeur m est égal au rapport des accroissements en y et en x :

$$m = \frac{\Delta_y}{\Delta_x} = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A}$$

En particulier si $\Delta_x = 1$ alors $m = \Delta_y$

Exemple :



<https://www.geogebra.org/geometry/euyy8r3u>

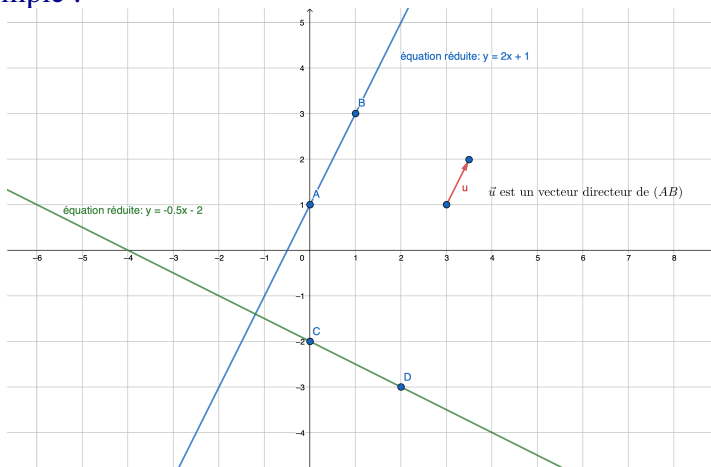
Définition 1 : (vecteur directeur d'une droite)

Soit d une droite.

Soit A et B deux points de d .

On appelle **vecteur directeur** de la droite d tout vecteur non nul colinéaire au vecteur \overrightarrow{AB}

Exemple :



<https://www.geogebra.org/geometry/e8keb8uh>

Propriété 3 : (vecteur directeur et équation réduite)

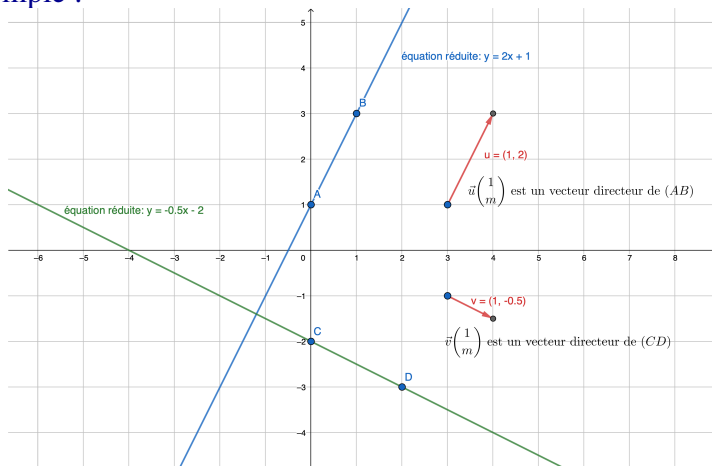
Soit une droite d d'équation réduite : $y = mx + p$

Le vecteur $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ m \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur de d

NB :

les vecteurs directeurs sont tous de la forme $k \cdot \vec{u}$ avec $k \in \mathbb{R}$

Exemple :



<https://www.geogebra.org/geometry/vbyd8pgk>

Démonstration :

Soit une droite d d'équation réduite $y = mx + p$

Soit $A(x_A ; y_A)$ et $B(x_B ; y_B)$ deux points de d

Soit le vecteur $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ m \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} \det(\vec{u}; \overrightarrow{AB}) &= \begin{vmatrix} 1 & x_B - x_A \\ m & y_B - y_A \end{vmatrix} = 1 \times (y_B - y_A) - m \times (x_B - x_A) \\ &= y_B - y_A - mx_B + mx_A \\ &= (mx_B + p) - (mx_A + p) - mx_B + mx_A \\ &= 0 \end{aligned}$$

$\Rightarrow \vec{u}$ est colinéaire à $\overrightarrow{AB} \Rightarrow \vec{u}$ est un vecteur directeur de d \square

Propriété 4 : (positions relatives)

Soit d une droite d'équation réduite $y = mx + p$

Soit d' une droite d'équation réduite $y' = m'x + p'$

$d // d'$

\iff

$m=m'$

d et d' confondues

\iff

$m = m'$ **et** $p = p'$

d et d' sécantes

\iff

$m \neq m'$

Exemple :

2. Equation cartésienne

Propriété 5 : (équation cartésienne)

Soit un repère du plan et une droite d du plan.

Les coordonnées de tous les points $M(x; y)$ de d vérifient les équations cartésiennes de d qui sont de la forme :

$$ax + by + c = 0 \quad \text{avec } (a; b) \neq (0; 0)$$

NB :

Les droites verticales peuvent maintenant avoir une équation.
L'équation cartésienne d'une droite n'est pas unique.

Exemple :

$$\begin{aligned}y = 2x + 1 &\Rightarrow 2x - y + 1 = 0 && (a = 2; b = -1; c = 1) \\ &\Rightarrow 20x - 10y + 10 = 0 && (a = 20; b = -10; c = 10)\end{aligned}$$

$$x = 2 \Rightarrow x - 2 = 0 \quad (a = 1; b = 0; c = -2)$$

Démonstration :

Soit un point $A(x_A ; y_A)$ d'une droite d

Soit $\vec{u} \begin{pmatrix} u_x \\ u_y \end{pmatrix}$ un vecteur directeur de d

$$\begin{aligned} M(x; y) \in d &\Leftrightarrow \overrightarrow{AM} \text{ et } \vec{u} \text{ sont colinéaires} \\ &\Leftrightarrow \det(\vec{u}; \overrightarrow{AM}) = 0 \\ &\Leftrightarrow \begin{vmatrix} u_x & x - x_A \\ u_y & y - y_A \end{vmatrix} = 0 \\ &\Leftrightarrow u_x(y - y_A) - u_y(x - x_A) = 0 \\ &\Leftrightarrow u_y x + (-u_x)y + (u_x y_A - u_y x_A) = 0 \\ &\Leftrightarrow ax + by + c = 0 \quad \square \end{aligned}$$

Propriété 6 : (vecteur directeur et équation cartésienne)

Soit une droite d d'équation : $ax + by + c = 0$

Le vecteur $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur de d

NB :

les vecteurs directeurs sont tous de la forme $k \cdot \vec{u}$ avec $k \in \mathbb{R}$

Exemple :

$$d : y = 2x + 1 \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \text{ est un vecteur directeur de } d$$

$$d : y = 2x + 1 \Rightarrow d : 2x - y + 1 = 0 \quad (a = 2; b = -1; c = 1) \\ \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \text{ est un vecteur directeur de } d$$

$$d : x = 2 \Rightarrow d : x - 2 = 0 \quad (a = 1; b = 0; c = -2) \\ \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ est un vecteur directeur de } d$$

Démonstration :

Soit une droite d d'équation cartésienne $ax + by + c = 0$

Soit $A(x_A; y_A)$ et $M(x; y)$ deux points de d

Soit le vecteur $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} \det(\vec{u}; \overrightarrow{AM}) &= \begin{vmatrix} -b & x - x_A \\ a & y - y_A \end{vmatrix} = -b(y - y_A) - a(x - x_A) \\ &= -(ax + by) + (ax_A + by_A) \\ &= -(-c) + (-c) \\ &= 0 \end{aligned}$$

$\Rightarrow \vec{u}$ est colinéaire à $\overrightarrow{AM} \Rightarrow \vec{u}$ est un vecteur directeur de d □

Propriété 7 : (positions relatives)

Soit d une droite d'équation cartésienne $ax + by + c = 0$

Soit d' une droite d'équation cartésienne $a'x + b'y + c' = 0$

$$d // d' \iff$$

$$ab' - ba' = 0$$

$$d \text{ et } d' \text{ confondues} \iff$$

les coefficients sont
deux à deux proportionnels

$$d \text{ et } d' \text{ sécantes} \iff$$

$$ab' - ba' \neq 0$$

Exemple :

Déterminez les positions relatives des droites d'équation :

$$2x + y + 3 = 0 \quad (d_1)$$

$$4x + 2y + 6 = 0 \quad (d_2)$$

$$x + 2y + 3 = 0 \quad (d_3)$$

Pour d_1 et d_2 :

$$(d_2) = 2 \times (d_1) \implies d_1 \text{ et } d_2 \text{ confondues}$$

Pour d_1 et d_3 :

$$ab' - ba' = 4 - 1 = 3 \neq 0 \implies d_1 \text{ et } d_3 \text{ sécantes}$$

Pour d_2 et d_3 :

$$ab' - ba' = 8 - 2 = 6 \neq 0 \implies d_2 \text{ et } d_3 \text{ sécantes}$$

3. Système d'équations

Définition 2 : (Système d'équations)

Un **système d'équations** est un ensemble d'équations.

Résoudre un système, c'est trouver les valeurs des inconnues qui vérifient **simultanément** toutes les équations du système.

Un système **linéaire** de **deux équations à deux inconnus** est un système de la forme :

$$\begin{cases} ax + by + c = 0 \\ a'x + b'y + c' = 0 \end{cases}$$

avec a, b, c, a', b', c' des constantes réelles

avec $(a; b) \neq (0; 0)$ et $(a'; b') \neq (0; 0)$

Exemple :

Vous achetez (une pomme et une banane à 10 dh) **et** (deux pommes et une banane à 14 dh).

Soit x le prix d'une pomme et y le prix d'une banane, on obtient le système :

$$\begin{cases} x + y = 10 & (1) \\ 2x + y = 14 & (2) \end{cases} \iff \begin{cases} x + y - 10 = 0 \\ 2x + y - 14 = 0 \end{cases}$$

- $x = 1$ et $y = 9$ est solution de (1) mais **pas** de (2)
 $\implies (1; 9)$ n'est pas solution du système
- $x = 4$ et $y = 6$ est solution de (1) **et** de (2)
 $\implies (4; 6)$ est solution du système

Propriété 8 : (système et droites)

Soit d une droite d'équation cartésienne $ax + by + c = 0$

Soit d' une droite d'équation cartésienne $a'x + b'y + c' = 0$

Soit $M(x; y)$ un point du plan.

Soit le système :

$$(S) \begin{cases} ax + by + c = 0 \\ a'x + b'y + c' = 0 \end{cases}$$

$(x; y)$ est **solution** de $(S) \iff M$ est un **point d'intersection**
de d **et** d'

Exemple :

Soit d une droite d'équation cartésienne $x + y - 10 = 0$

Soit d' une droite d'équation cartésienne $2x + y - 14 = 0$

Soit le système :

$$(S) \begin{cases} x + y - 10 = 0 \\ 2x + y - 14 = 0 \end{cases}$$

Alors :

le point $A(4; 6)$ un point d'intersection entre d et d'

et

$(4; 6)$ est solution de (S)

Propriété 9 : (Nombre de solutions d'un système)

Soit le système : $(S) \begin{cases} ax + by + c = 0 \\ a'x + b'y + c' = 0 \end{cases}$
avec $(a; b) \neq (0; 0)$ et $(a'; b') \neq (0; 0)$

Soit P la proposition les coefficients de (S) sont deux à deux proportionnels

(S) a une unique solution $\Leftrightarrow ab' - ba' \neq 0$

(S) n'a aucune solution $\Leftrightarrow ab' - ba' = 0$ et \bar{P}

(S) a une infinité de solutions $\Leftrightarrow ab' - ba' = 0$ et P

Exemple :

$$(S) \begin{cases} x + y - 10 = 0 \\ 2x + y - 14 = 0 \end{cases}$$

$\implies ab' - ba' = 1 - 2 \neq 0 \implies (S)$ a une unique solution

Méthode 1 : (Substitution)

Soit le système : $(S) \begin{cases} ax + by + c = 0 & (1) \\ a'x + b'y + c' = 0 & (2) \end{cases}$

Pour résoudre ce système, on peut :

- 1 Exprimer une variable en fonction de l'autre à l'aide d'une équation
- 2 Substituer cette expression à la variable dans l'autre équation
- 3 Résoudre l'équation à une inconnue résultante
- 4 Retrouver l'autre inconnue avec l'expression trouvée en première étape

Exemple :

$$\begin{cases} x + y - 10 = 0 \\ 2x + y - 14 = 0 \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} y = 10 - x \\ 2x + y - 14 = 0 \end{cases} \quad (\text{étape 1})$$

$$\iff \begin{cases} y = 10 - x \\ 2x + 10 - x - 14 = 0 \end{cases} \quad (\text{étape 2})$$

$$\iff \begin{cases} y = 10 - x \\ x = 4 \end{cases} \quad (\text{étape 3})$$

$$\iff \begin{cases} y = 6 \\ x = 4 \end{cases} \quad (\text{étape 4})$$

Méthode 2 : (Combinaison)

Soit le système : $(S) \begin{cases} ax + by + c = 0 & (1) \\ a'x + b'y + c' = 0 & (2) \end{cases}$

Pour résoudre ce système, on peut :

- 1 Multiplier une équation pour avoir le même coefficient que l'autre équation pour une variable
- 2 Soustraire membre à membre les deux équations
- 3 Résoudre l'équation à une inconnue résultante
- 4 Retrouver l'autre inconnue avec l'équation de départ

Exemple :

$$\begin{cases} x + y - 10 = 0 & (1) \\ 2x + y - 14 = 0 & (2) \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} 2x + 2y - 20 = 0 & (3) \leftarrow 2 \times (1) \\ 2x + y - 14 = 0 & (2) \end{cases} \quad \text{(étape 1)}$$

$$\iff \begin{cases} 2x + 2y - 20 = 0 & (3) \\ y - 6 = 0 & (4) \leftarrow (3) - (2) \end{cases} \quad \text{(étape 2)}$$

$$\iff \begin{cases} 2x + 2y - 20 = 0 & (3) \\ y = 6 \end{cases} \quad \text{(étape 3)}$$

$$\iff \begin{cases} x = 10 - 6 = 4 \\ y = 6 \end{cases} \quad \text{(étape 4)}$$